

# de Faria and de Melo の本によるセミナー 1

九州大学 IMI 学術研究員 日高 建

## 1 古典力学

### 1.1 ニュートン力学

**定義 1.1.** 集合  $A$  を空でないとし,  $V$  をベクトル空間とする.  $u \in V$  に対して, 写像  $T_u : A \rightarrow A$  で以下を満たすものが与えられているとき,  $A$  は  $V$  を基準ベクトル空間とする **アフィン空間** という.

$$1. T_u \circ T_v = T_{u+v} \quad (\forall u, v \in V)$$

2. 任意の  $P, Q \in A$  に対して,  $T_v(P) = Q$  を満たす  $v \in V$  がただ一つ存在する.

$T_v(P) = P + v$  と書く. 2. のとき,  $P + v = Q$  または  $v = Q - P$  と書く.

**定義 1.2** (アフィン写像).  $A, A'$  を  $V, V'$  をそれぞれ基準ベクトル空間とするアフィン空間とする.  $f : A \rightarrow A'$  に対して, ある線形写像  $L_f : V \rightarrow V'$  が存在して,

$$f(P + u) = f(P) + L_f u \quad (\forall P \in A, \forall u \in V)$$

が成り立つとき,  $f$  を **アフィン写像** という.

以下, ニュートン時空  $S$  を導入する.  $S$  は  $\mathbb{R}^4$  を基準ベクトル空間とするアフィン空間とする.  $S$  の点を **事象** という.

**定義 1.3.** 時空  $S$  上には全射なアフィン写像  $\tau : S \rightarrow \mathbb{R}$  が定義されている.

$\tau(p) = \tau(q)$  のとき,  $p$  と  $q$  は **同時事象** であるという.

$\Delta\tau(p, q) := \tau(q) - \tau(p)$  を事象  $p$  と  $q$  の **時間間隔** という.

$$E_t = \{p \in S \mid \tau(p) = t\}$$

時刻  $t$  における事象空間という.  $p, q \in E_t$  に対して,  $p - q \in \mathbb{R}^4$  のユークリッドノルム  $\Delta s(p, q) := \|p - q\|_{\mathbb{R}^4}$  を  $p$  と  $q$  の **同時事象間の距離** という.

**定義 1.4** (ガリレイ変換). 全単射なアフィン写像  $\alpha: S \rightarrow \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}$  で,  $\alpha(p) = (x^1, x^2, x^3, t)$ ,  $\alpha(q) = (y^1, y^2, y^3, s)$  に対して,

$$\begin{aligned}\Delta\tau(p, q) &= s - t, \\ \Delta s(p, q)^2 &= (x^1 - y^1)^2 + (x^2 - y^2)^2 + (x^3 - y^3)^2 \quad (\Delta\tau(p, q) = 0 \text{ のとき})\end{aligned}$$

を満たすとき,  $\alpha$  をニュートン時空  $S$  上の慣性系であるといい,  $S$  上の慣性系  $\alpha, \beta$  に対し,  $\beta \circ \alpha^{-1}$  をガリレイ変換という.

**命題 1.5.** ニュートン時空  $S$  上のガリレイ変換全体は群になる. この群をガリレイ群という.

$g_1, g_2$  をガリレイ変換とする.  $g_1 \circ g_2$  もガリレイ変換になることを確認する.  $S$  上の慣性系  $\alpha_1, \beta_1, \alpha_2, \beta_2$  が存在し,

$$g_1 = \beta \circ \alpha^{-1}, \quad g_2 = \beta_2 \circ \alpha_2^{-1}$$

となる.  $\gamma := \beta_1 \circ \alpha_1^{-1} \circ \beta_2$  とおくと,  $\gamma$  はアフィン写像であり,  $g_1 \circ g_2 = \gamma \circ \alpha_2^{-1}$  が成り立つ.

$$\begin{aligned}\gamma(q)^4 - \gamma(p)^4 &= \beta_1(\alpha_1^{-1} \circ \beta_2(q))^4 - \beta_1(\alpha_1^{-1} \circ \beta_2(p))^4 \\ &= \tau(\alpha^{-1} \circ \beta_2(p), \alpha_1^{-1} \circ \beta_2(q)) \\ &= \alpha_1(\alpha_1^{-1} \circ \beta_2(q))^4 - \alpha_1(\alpha_1^{-1} \circ \beta_2(p))^4 \\ &= \beta_2(q)^4 - \beta_2(p)^4 = \tau(p, q).\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\sum_{i=1}^3 (\gamma(q)^i - \gamma(p)^i)^2 &= \sum_{i=1}^3 (\beta_1(\alpha_1^{-1} \circ \beta_2(q))^i - \beta_1(\alpha_1^{-1} \circ \beta_2(p))^i)^2 \\ &= \Delta s^2(\alpha^{-1} \circ \beta_2(p), \alpha_1^{-1} \circ \beta_2(q)) \\ &= \sum_{i=1}^3 (\alpha_1(\alpha_1^{-1} \circ \beta_2(q))^i - \alpha_1(\alpha_1^{-1} \circ \beta_2(p))^i)^2 \\ &= \sum_{i=1}^3 (\beta_2(q)^i - \beta_2(p)^i)^2 = \Delta s^2(p, q).\end{aligned}$$

□

**命題 1.6.** ガリレイ変換  $g$  に対して,

$$g(x, t) = (x', t') \in \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}$$

とすると,  $t_0 \in \mathbb{R}, a, v \in \mathbb{R}^3$  と  $A \in O(3)$  が存在し,

$$\begin{aligned}t' &= t + t_0, \\ x' &= Ax + a + tv\end{aligned}$$

が成り立つ. ガリレイ群は 10 次元 Lie 群である.

$g(0,0) = (a, t_0)$  とおく. また,  $L(x,t) := g(x,t) - g(0,0)$  とすると,  $L \in \text{GL}(\mathbb{R}^4)$ .  $L(1,0) = (v, \alpha)$ ,  $L(0,x) = (Ax, l(x))$  とおく. このとき,  $A: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $l: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  は線形である. また,

$$g(x,t) = (Ax + vt + a, \alpha t + l(x) + t_0)$$

と書ける.  $(x', t') = g(x,t)$ ,  $(x'', t'') = g(x_1, t_1)$  とすると,  $t' - t'' = \alpha(t - t_1) + l(x - x_1)$ . 一方,  $t' - t'' = t - t_1$ .  $x = x_1$  とすれば,  $\alpha = 1$ ,  $x_1 = 0$  とすれば,  $l(x) = 0$  が分かる.  $\|g(x,t) - g(0,t)\|_{\mathbb{R}^4}^2 = \|Ax\|_{\mathbb{R}^3}^2$ . また,  $\|g(x,t) - g(0,t)\|_{\mathbb{R}^4}^2 = \|x\|_{\mathbb{R}^3}^2$  であり,  $A$  は線形写像であるから,  $A \in O(3)$ .

慣性系では, 等速直線運動は  $t \rightarrow (x(t), t + t_0) \in \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}$  である. 上記のガリレイ変換の表示から, 次の命題が分かる.

**命題 1.7.** ガリレイ変換は等速直線運動を等速直線運動に写す.

## 1.2 ニュートンの配位空間

**定義 1.8.** 拘束されていない  $N$  個の粒子の配位空間は

$$M = \{(x_1, \dots, x_N) \mid x_i \in \mathbb{R}^3, \forall i\} \cong \mathbb{R}^{3N}.$$

で与えられる.

### ニュートンの運動第二法則

$$m\ddot{x}_i = F_i(x_1, \dots, x_N, \dot{x}_1, \dots, \dot{x}_N).$$

ここで,  $F: M \rightarrow \mathbb{R}^3$  は力と呼ばれる関数である.

**定義 1.9.**  $V: M \rightarrow \mathbb{R}$ ,

$$F_i = -\nabla_i V \quad \forall i = 1, \dots, N$$

を満たす  $V$  をポテンシャルという. ポテンシャルが存在する場合, ニュートン系は保存系であるという.

**定義 1.10.**

$$T := \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N m_i \{(\dot{x}_i^1)^2 + (\dot{x}_i^2)^2 + (\dot{x}_i^3)^2\} = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N m_i \langle \dot{x}_i, \dot{x}_i \rangle$$

を運動エネルギーという.

$$E := T + V$$

を (保存系の) 全エネルギーという.

**命題 1.11** (エネルギー保存則). 保存系では, エネルギー保存則  $dE/dt = 0$  が成り立つ.

$$\therefore \frac{dE}{dt} = \sum_{i=1}^N m_i \langle \dot{x}_i, \ddot{x}_i \rangle + \sum_{i=1}^N \langle \nabla_i V, \dot{x}_i \rangle = 0$$

### 1.3 ラグランジュ形式

**定義 1.12.**  $M \subset \mathbb{R}^{3N}$  を部分多様体とする. 接バンドル  $TM$  をラグランジュ相空間という. ラグランジュ関数と呼ばれる滑らかな  $L : TM \rightarrow \mathbb{R}$  が与えられたとき,

$$S(\gamma) = \int_a^b L(\gamma(t), \dot{\gamma}(t)) dt$$

をラグランジュ関数 (ラグランジアン)  $L$  に対する作用汎関数という. ここで,  $\gamma : I \rightarrow M, I = [a, b] \subset \mathbb{R}$  は連続的微分可能とする.

**定義 1.13.**  $\gamma : I \rightarrow M$  に対して

$$\tilde{\gamma} : (-\epsilon, \epsilon) \times I \rightarrow M$$

$$\tilde{\gamma}(0, t) = \gamma(t), \quad \tilde{\gamma}(s, a) = \gamma(a), \quad \tilde{\gamma}(s, b) = \gamma(b), \quad \forall s \in (-\epsilon, \epsilon)$$

を満たす  $\tilde{\gamma}$  を  $\gamma$  の変分という.  $\gamma_s = \tilde{\gamma}(s, \cdot) : I \rightarrow M$  と書く.

**定義 1.14.** 作用  $S$  と曲線族  $\gamma_s$  に対して,

$$\delta S(\gamma) = \left. \frac{\partial}{\partial s} \right|_{s=0} S(\gamma_s)$$

を  $\gamma$  における  $S$  の第一変分という.

**定義 1.15.**  $\delta S(\gamma) = 0$  となる  $\gamma$  を作用  $S$  の臨界点という.

**定理 1.16** (オイラー-ラグランジュ方程式).  $\gamma = (q^1, \dots, q^n)$  が  $L$  に対する作用  $S$  の臨界点ならば,

$$\frac{\partial L}{\partial q^i}(q, \dot{q}) - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}^i}(q, \dot{q}) = 0$$

が成り立つ.

証明の概略:

$$\delta S(\gamma) = \int_a^b \delta L(\gamma, \dot{\gamma}) dt$$

が成り立つ. ここで,

$$\delta L(\gamma, \dot{\gamma}) = DL(\gamma, \dot{\gamma})(\delta\gamma, \delta\dot{\gamma}),$$

$$\delta\gamma = \left. \frac{\partial}{\partial s} \right|_{s=0} \gamma_s, \quad \delta\dot{\gamma} = \left. \frac{\partial}{\partial s} \right|_{s=0} \dot{\gamma}_s$$

$\delta\gamma = (\delta q^1, \dots, \delta q^n), \delta\dot{\gamma} = (\delta \dot{q}^1, \dots, \delta \dot{q}^n)$  と座標表示すると,

$$\begin{aligned} \delta S(\gamma) &= \int_a^b DL(\gamma, \dot{\gamma})(\delta\gamma, \delta\dot{\gamma}) dt \\ &= \int_a^b \sum_{i=1}^n \left( \frac{\partial L}{\partial q^i}(q, \dot{q}) \delta q^i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}^i}(q, \dot{q}) \delta \dot{q}^i \right) dt \end{aligned}$$

$\delta \dot{q}_i = d(\delta q^i)/dt$ ,  $\delta q^i(a) = \delta q^i(b) = 0$  に注意して部分積分すると,

$$\delta S(\gamma) = \sum_{i=1}^n \int_a^b \left\{ \frac{\partial L}{\partial \dot{q}^i}(q, \dot{q}) - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}^i}(q, \dot{q}) \right) \right\} \delta q^i dt.$$

よって,  $\delta S(\gamma) = 0$  と  $\delta q^i$  の任意性から

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{q}^i}(q, \dot{q}) - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}^i}(q, \dot{q}) = 0. \quad \square$$

保存系における  $n$  次元ラグランジュ系は次からなる.

1.  $n$  次元リーマン多様体  $M$
2. ポテンシャル  $V : M \rightarrow \mathbb{R}$
3. 運動エネルギーと呼ばれる  $TM_q$  上の二次形式  $T_q : TM_q \rightarrow \mathbb{R}$

$$T_q(v) = \frac{1}{2} \langle v, v \rangle_q = \frac{1}{2} \|v\|_q^2.$$

$\langle \cdot, \cdot \rangle : TM_q \times TM_q \rightarrow \mathbb{R}$ , リーマン計量から定まる内積

4. ラグランジュ関数 (ラグランジアン)  $L : TM \rightarrow \mathbb{R}$ ,

$$L(q, v) = T_q(v) - V(q).$$

保存系における  $N$  粒子ニュートン系をラグランジュ系で考える.  $M = \mathbb{R}^{3N}$  上の計量

$$\langle v, w \rangle = \sum_{i=1}^N m_i (v_i^1 w_i^1 + v_i^2 w_i^2 + v_i^3 w_i^3).$$

ラグランジアン

$$L(q, v) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N m_i ((v_i^1)^2 + (v_i^2)^2 + (v_i^3)^2) - V(q)$$

オイラーラグランジュ方程式からニュートンの運動方程式が再現される.