

問題 1.  $K$  は 1 次元単体複体で  $H_0(K) \cong \mathbb{Z}$  をみたすとする.  $K$  が  $m$  個の 0 単体を持つとき,  $K$  が持ちうる 1 単体の個数の範囲を求めよ.

問題 2. 単体複体  $K_1, K_2$  は  $|K_1| \cap |K_2| = \{v_0\}$  をみたすとする.

- (1)  $K := K_1 \cup K_2$  とおくとき,  $K$  は単体複体であり,  $|K|$  は  $v_0$  における一点和  $|K_1| \vee |K_2|$  と同相であることを示せ.
- (2)  $i \geq 1$  に対し  $H_i(K) \cong H_i(K_1) \oplus H_i(K_2)$  であることを示せ.  $H_0(K)$  と  $H_0(K_1) \oplus H_0(K_2)$  を比較せよ. (ヒント: 講義でやった, チェイン複体の直和の議論を参考にせよ)

問題 3.  $K$  を単体複体とする.  $K$  の  $k$  単体  $\sigma = |v_0 v_1 \cdots v_k|$  で,  $\tau := |v_0 \cdots v_{k-1}|$  が他のどの単体の面にもなっていないものがあるとする.

- (1)  $\sigma$  も他のどの単体の面にもなっていないことを示せ.
- (2)  $K' := K \setminus \{\sigma, \tau\}$  とするとき,  $K'$  も単体複体で, 任意の  $n \geq 0$  に対し  $H_n(K) \cong H_n(K')$  であることを示せ.

補足. (1) 問題 3 のような状況のとき,  $K$  は  $\sigma$  に沿って  $K'$  につぶれる (collapse) とか,  $|K|$  と  $|K'|$  は単純ホモトピー同値 (simple homotopy equivalent) である, という言い方をします.  $k = 1, 2$  くらいで絵を描いてみるといいでしょう. 特に  $k = 2$  のときが 11/17 の講義でやった内容に関係しています. ループ  $\overrightarrow{v_0 v_1 v_2 v_0}$  に対応する  $\langle v_0 v_1 \rangle + \langle v_1 v_2 \rangle + \langle v_2 v_0 \rangle \in C_1(K)$  はサイクルで,  $H_1(K)$  の元を表しますが, これに対応するループは  $K'$  にはありません. しかしこのループは 2 次元曲面  $\langle \sigma \rangle$  の境界になっている, つまり  $\langle v_0 v_1 \rangle + \langle v_1 v_2 \rangle + \langle v_2 v_0 \rangle = \partial_2 \langle \sigma \rangle$  であるため  $H_1(K)$  の元として 0 ですから,  $H_1(K) \cong H_1(K')$  だとしても何の不思議もないことになります.

(2) 前回やった「単体の向き」について補足します. 0 単体の向きの入れ方はただ一通り,  $\langle v \rangle$  だけです. これは例外で,  $n \geq 1$  のとき,  $n$  単体の向きの入れ方は二通りあり, 講義ではこれらを  $\langle v_0 v_1 v_2 \cdots v_n \rangle, \langle v_1 v_0 v_2 \cdots v_n \rangle$  と書きました. 後者は  $\langle v_1 v_0 v_2 \cdots v_n \rangle = \langle v_0 \cdots v_{n-2} v_n v_{n-1} \rangle$  と書き直せます. 1 単体の二通りの向き  $\langle v_0 v_1 \rangle$  と  $\langle v_1 v_0 \rangle$  は, 文字通りの「線分の向き」と解釈することにとするとわかりやすいでしょう.  $n \geq 2$  のとき,  $n$  単体の向きは以下のように捉えるとういかもしれません:

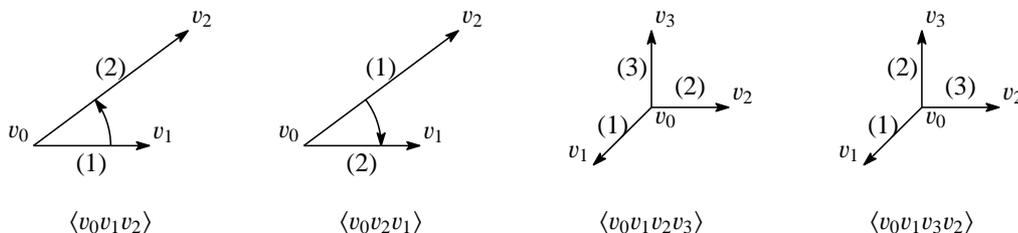
$n$  単体  $|v_0 \cdots v_n|$  の一つの向き  $\langle v_0 v_1 \cdots v_n \rangle$  に対応して, 順序づけられた  $n$  個のベクトルの組

$$\overrightarrow{v_0 v_1}, \overrightarrow{v_0 v_2}, \dots, \overrightarrow{v_0 v_{n-2}}, \overrightarrow{v_0 v_{n-1}}, \overrightarrow{v_0 v_n}$$

を考えます. また, もう一つの向き  $\langle v_0 \cdots v_{n-2} v_n v_{n-1} \rangle$  に対応して, 順序づけられた  $n$  個のベクトルの組

$$\overrightarrow{v_0 v_1}, \overrightarrow{v_0 v_2}, \dots, \overrightarrow{v_0 v_{n-2}}, \overrightarrow{v_0 v_n}, \overrightarrow{v_0 v_{n-1}}$$

を考えます. 例えば  $n = 2, 3$  の場合を図示すると以下の通りです.



$n = 2$  のとき,  $\overrightarrow{v_0 v_1}$  から  $\overrightarrow{v_0 v_2}$  へ向かって測った角度 ( $\in [0, \pi]$ ) について, 一方が  $xy$  平面の通常の偏角の方向ならば, もう一方はその逆向きになっています. また  $n = 3$  のとき, 一方がいわゆる右手系の座標系を表すならば, もう一方は左手系になっていることがわかります.

このように,  $n$  単体の向き, すなわち頂点の順序は,  $n$  次元空間の向き ( $n = 2$  なら偏角の向き,  $n = 3$  なら右手系・左手系の区別, ...) に対応しています.